

ACTIVITES 02. Géométrie vectorielle de l'espace (2s)

Thiaude P.

P Relation de ChaslesPour tous points A, B et C de l'espace : $\vec{AB} + \vec{BC} = \vec{AC}$.**D** Somme de deux vecteurs

Pour ajouter deux vecteurs de l'espace on peut les placer « bout à bout » dans l'espace, on peut aussi construire le « parallélogramme des forces ».

P Caractérisation vectorielle du milieu d'un segmentSoient A et B tels que $A \neq B$, le point I est le milieu de $[AB]$ lorsque l'une des égalités équivalentes suivantes est vérifiée :

$$\bullet \vec{IA} + \vec{IB} = \vec{0} \quad \bullet \vec{AI} = \frac{1}{2}\vec{AB}$$

P Unicité du point vérifiant une égalité vectorielle $\vec{AM} = \vec{u}$ Pour A et \vec{u} donnés dans l'espace, il existe un unique point M de l'espace vérifiant : $\vec{AM} = \vec{u}$.**P** Somme de plusieurs vecteurs de l'espace

Pour ajouter des vecteurs de l'espace on peut les placer « bout à bout » dans l'espace.

A01 [Livre p.64 .16] Sans justification, remplacer les pointillés par le sommet du cube $ABCDEFGH$ qui convient :

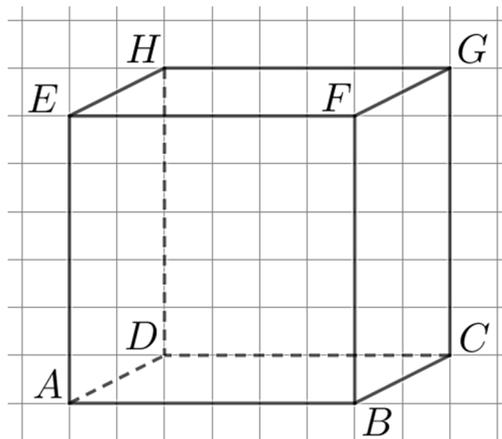
$$\begin{array}{ll} 1. \vec{B...} = \vec{BA} + \vec{BG} & 2. \vec{B...} = \vec{BE} + \vec{DC} + \vec{GD} \\ 3. \vec{C...} = \vec{CA} + \vec{DG} & 4. \vec{A...} = \vec{AC} + \vec{DE} + \vec{BD} \end{array}$$

 A02 [Livre p.64 .16]Soit $ABCDEFGH$ un cube.• Placer le point K tel que :

$$\vec{AK} = \vec{AE} + \frac{1}{2}\vec{BC}$$

• Placer le point L tel que :

$$\vec{EL} = \vec{EH} + \frac{1}{3}\vec{EF} + \vec{EA}$$

 **A03** [Livre* p.66 .49]Dans un tétraèdre $ABCD$: E est le milieu de $[AB]$ et F est le milieu de $[CD]$. Faire une figure puis exprimer \vec{EF} en fonction de \vec{AD} et \vec{BC} . **A04** [Livre p.64 .18]Dans chacun des cas suivants, exprimer \vec{AB} en fonction de \vec{AC} .

$$1. 4\vec{AB} + 3\vec{BC} = \vec{0} \quad 2. 2\vec{AB} - 3\vec{AC} = \vec{BC}$$

D Vecteurs colinéairesDeux vecteurs \vec{u} et \vec{v} de l'espace sont **colinéaires** lorsqu'il existe un réel k tel que : $\vec{u} = k\vec{v}$ ou $\vec{v} = k\vec{u}$.**P** Soient \vec{u} et \vec{v} deux vecteurs de l'espace :

- on a l'équivalence : \vec{u} et \vec{v} sont colinéaires $\Leftrightarrow \vec{v}$ et \vec{u} sont colinéaires.
- $\vec{0}$ est colinéaire à tout vecteur de l'espace (*y compris* $\vec{0}$)
- pour \vec{u} et \vec{v} vecteurs tous deux non nuls de l'espace on a l'équivalence : \vec{u} et \vec{v} sont colinéaires $\Leftrightarrow \vec{u}$ et \vec{v} ont même direction.

A05 En utilisant la définition de la colinéarité, justifier que $\vec{0}$ est colinéaire à tout vecteur de l'espace.

 A06 [Livre* p.64 .22]Soient A, B, C et D des points de l'espace, montrer que les vecteurs $\vec{u} = 9\vec{AB} - 6\vec{AC} + 3\vec{AD}$ et $\vec{v} = 3\vec{AB} - 2\vec{AC} + \vec{AD}$ sont colinéaires.**D** Vecteurs directeurs d'une droiteOn dit que $\vec{u} \neq \vec{0}$ est un vecteur directeur d'une droite D de l'espace lorsqu'il existe deux points A et B de cette droite tels que $\vec{u} = \vec{AB}$. On dit alors que $(A; \vec{u})$ est un repère de la droite D .**P** Caractériser vectoriellement les points d'une droiteLa droite (AB) est l'ensemble des points M de l'espace tels que \vec{AM} et \vec{AB} sont colinéaires : $M \in (AB) \Leftrightarrow \exists k \in \mathbb{R}$ tel que $\vec{AM} = k\vec{AB}$.

A07 ABC est un triangle et $\vec{AM} = \frac{1}{3}\vec{AB} + \frac{2}{3}\vec{AC}$. Montrer que $M \in (BC)$.

D Points coplanaires, vecteurs coplanaires

Des **points** de l'espace sont **coplanaires** lorsqu'il existe au moins un plan de l'espace les contenant tous.

☛ 4 points de l'espace ne sont pas toujours coplanaires.

Les **vecteurs** sont **coplanaires** lorsque leurs représentants de même origine A ont leurs extrémités dans un même plan passant par A .

P Trois vecteurs \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} sont coplanaires si et seulement si il existe trois réels a, b, c non tous nuls tels que : $a\vec{u} + b\vec{v} + c\vec{w} = \vec{0}$.

P Soient \vec{u} et \vec{v} deux vecteurs non colinéaires : dire que \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} sont **coplanaires** revient à dire que \vec{w} peut s'écrire comme combinaison linéaire de \vec{u} et \vec{v} , c'est-à-dire il existe deux réels α et β tels que $\vec{w} = \alpha\vec{u} + \beta\vec{v}$.

□ **A08** [Livre* p.64 .24]

A, B, C et D sont des points tels que : $-3\vec{AD} + 5\vec{BD} + 2\vec{CD} = \vec{0}$

- Peut-on affirmer que les vecteurs \vec{AD} , \vec{BD} et \vec{CD} sont coplanaires ?
- Montrer que : $\vec{AD} = \frac{5}{4}\vec{AB} + \frac{1}{2}\vec{AC}$.

D Plans parallèles, plans sécants

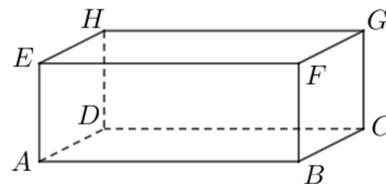
Deux **plans** sont **parallèles** lorsque l'on est dans l'un des cas suivants :

- ils ont **tous** leurs points en commun : ils sont alors **confondus**
- ils n'ont **aucun** point en commun : ils sont alors **strictement parallèles**.

Deux plans qui ne sont pas parallèles sont **sécants** : ils se coupent alors suivant une droite (admis).

□ **A09** [Livre* p.64 .28]

$ABCDEFGH$ est le parallélépipède rectangle représenté ci-contre : pour chacun des couples de plans qui suivent, préciser s'ils sont sécants, strictement parallèles ou bien confondus.



Lorsqu'ils sont sécants, donner sans justification leur droite d'intersection.

1. (ABC) et (FGH)
2. (ABF) et (AEG)
3. (EFG) et (EHF)
4. (ADE) et (BFH)

P Caractérisation vectorielle des points d'un plan

Soient A, B et C trois points non alignés de l'espace, le plan (ABC) est l'ensemble des points M de l'espace tels que \vec{AM} peut s'écrire comme combinaison linéaire de \vec{AB} et \vec{AC} :

$$M \in (ABC) \Leftrightarrow \exists(x, y) \in \mathbb{R}^2 \text{ tels que : } \vec{AM} = x\vec{AB} + y\vec{AC}$$

On dit que \vec{AB} et \vec{AC} sont **deux vecteurs directeurs** du plan (ABC) .

Soient \vec{u} et \vec{v} deux vecteurs non colinéaires de l'espace, le plan passant par A et de vecteurs directeurs \vec{u} et \vec{v} est l'ensemble des points M de l'espace tels que \vec{AM} peut s'écrire comme combinaison linéaire de \vec{u} et \vec{v} :

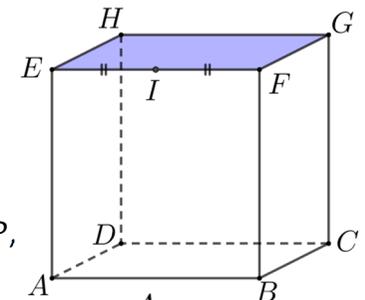
$$M \in \mathcal{P}(A; \vec{u}, \vec{v}) \Leftrightarrow \exists(x, y) \in \mathbb{R}^2 \text{ tels que : } \vec{AM} = x\vec{u} + y\vec{v}$$

On dit que \vec{u} et \vec{v} sont **deux vecteurs directeurs du plan**, que (\vec{u}, \vec{v}) est **base du plan**, que $(A; \vec{u}, \vec{v})$ est un **repère du plan**.

Notons que pour un plan donné il y a plusieurs choix possibles pour les vecteurs directeurs \vec{u} et \vec{v} ainsi que pour le point A : les vecteurs \vec{u} et \vec{v} doivent être des vecteurs non colinéaires de ce plan et A doit être un point de ce plan.

Exemple

$ABCDEFGH$ est un cube, I est le milieu de $[EF]$, on note \mathcal{P} le plan défini par les trois points non alignés E, F et G : (EFG) est une autre notation de \mathcal{P} , (\vec{EI}, \vec{EH}) et (\vec{FG}, \vec{EG}) sont deux bases de \mathcal{P} , $(H; \vec{HE}, \vec{HG})$ et $(E; \vec{EI}, \vec{EH})$ sont deux repères de \mathcal{P} , (ABC) et \mathcal{P} sont strictement parallèles.

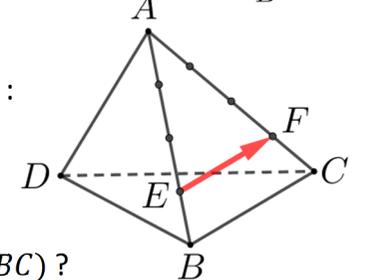


□ **A10** [Livre* p.65 .29]

Soit $ABCD$ un tétraèdre, E et F des points tels que :

$$\vec{AE} = \frac{3}{4}\vec{AB} \text{ et } \vec{AF} = \frac{3}{4}\vec{AC}$$

1. Montrer que : $\vec{EF} = \frac{3}{4}\vec{BC}$ (*).
2. a. Que peut-on déduire de (*) pour (EF) et (BC) ?
b. Que peut-on déduire de (*) pour la position relative de la droite (EF) et du plan (ABC) ?



D Base de l'espace, coordonnées d'un vecteur

Une **base de l'espace** est un triplet de vecteurs non coplanaires :

$(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ est une base de l'espace $\stackrel{\text{d\u00e9f}}{\Leftrightarrow} \vec{i}, \vec{j}$ et \vec{k} ne sont pas coplanaires.

Soit $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ une base de l'espace alors pour tout vecteur \vec{u} de l'espace

il existe un unique triplet (x, y, z) de r\u00e9els tel que : $\vec{u} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$.

On dit que (x, y, z) est le **triplet des coordonn\u00e9es du vecteur** \vec{u} dans

$(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ et on \u00e9crit $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$.

A11 Soit $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ une base de l'espace.

1. D\u00e9terminer les coordonn\u00e9es de $\vec{u} = 2\vec{i} + 3\vec{j} + 5(\vec{i} - \vec{k})$.

2. Soit $\vec{v} \begin{pmatrix} 6 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$: exprimer \vec{v} en fonction de \vec{i}, \vec{j} et \vec{k} .

D Rep\u00e8re de l'espace, coordonn\u00e9es d'un point

$(A; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ est un rep\u00e8re de l'espace d'origine A lorsque \vec{i}, \vec{j} et \vec{k} sont des vecteurs non coplanaires.

P Soit $(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ un rep\u00e8re de l'espace alors pour tout point M de l'espace il existe un unique triplet (x, y, z) de nombres r\u00e9els tel que :

$$\vec{OM} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$$

On dit M a pour **coordonn\u00e9es** $(x; y; z)$ dans ce rep\u00e8re, on \u00e9crit $M(x; y; z)$.

Le nombre x est l'**abscisse** du point M , y est son **ordonn\u00e9e** et z sa **cote**.

L'origine du rep\u00e8re a toujours pour coordonn\u00e9es $(0; 0; 0)$.

F Dans un rep\u00e8re $(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ de l'espace on consid\u00e8re $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}, \vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix}$,

$A(x_A; y_A; z_A)$ et $B(x_B; y_B; z_B)$, alors :

$$\bullet \vec{u} + \vec{v} \begin{pmatrix} x + x' \\ y + y' \\ z + z' \end{pmatrix} \quad \bullet \vec{u} - \vec{v} \begin{pmatrix} x - x' \\ y - y' \\ z - z' \end{pmatrix} \quad \bullet k\vec{u} \begin{pmatrix} kx \\ ky \\ kz \end{pmatrix} \quad \bullet \vec{AB} \begin{pmatrix} x_B - x_A \\ y_B - y_A \\ z_B - z_A \end{pmatrix}$$

A12 Dans l'espace muni d'un rep\u00e8re on consid\u00e8re $A(1; 4; 3), B(3; 7; 4)$ et $C(9; 16; 7)$. Montrer qu'il existe un r\u00e9el k tel que $\vec{AC} = k\vec{AB}$, que peut-on en d\u00e9duire pour la position relative des points A, B et C ?

A13 [Livre* p.65 .36]

Dans l'espace muni d'un rep\u00e8re on donne $A(1; 0; 4), B(2; 0; 6), C(3; 4; 0)$ et $D(2; 4; -2)$. Montrer que $ABCD$ est un parall\u00e9logramme.

A14 [Livre* p.65 .37] **vecteurs coplanaires**

Dans l'espace muni d'un rep\u00e8re on donne $\vec{u} \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \vec{v} \begin{pmatrix} 3 \\ -2 \\ 4 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} -3 \\ 8 \\ -8 \end{pmatrix}$.

1. Calculer les coordonn\u00e9es du vecteur $2\vec{u} - 3\vec{v}$.
2. Justifier que \vec{u}, \vec{v} et \vec{w} sont coplanaires.

A15 [Livre* p.65 .38] **vecteurs coplanaires**

Dans l'espace muni d'un rep\u00e8re on donne $\vec{u} \begin{pmatrix} -3 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix}, \vec{v} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$ et $\vec{w} \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ -3 \end{pmatrix}$.

Calculer les coordonn\u00e9es de $\vec{u} - \vec{v} + \vec{w}$: que peut-on en d\u00e9duire ?

P Repr\u00e9sentation param\u00e9trique d'une droite

Soient α, β, γ trois r\u00e9els et a, b, c trois r\u00e9els non tous nuls, alors l'ensemble des points $M(x; y; z)$ de l'espace pour lesquels il existe $t \in \mathbb{R}$

tel que $\begin{cases} x = \alpha + ta \\ y = \beta + tb \\ z = \gamma + tc \end{cases}$ (*) est la droite passant par $A(\alpha; \beta; \gamma)$ et de vecteur

directeur $\vec{u} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$, (*) est une **repr\u00e9sentation param\u00e9trique** de cette droite

A16 [Livre* p.65 .40] **repr\u00e9sentation param\u00e9trique d'une droite**

Dans l'espace muni d'un rep\u00e8re on consid\u00e8re la droite \mathcal{D} de repr\u00e9sentation

$$\text{param\u00e9trique : } \begin{cases} x = 3 - 2t \\ y = 1 + 3t, t \in \mathbb{R}. \\ z = 2 + t \end{cases}$$

1. D\u00e9terminer les coordonn\u00e9es d'un point et d'un vecteur directeur de \mathcal{D} .
2. D\u00e9terminer les coordonn\u00e9es du point A de \mathcal{D} d'abscisse 5 et celles du point B de \mathcal{D} de cote 3.
3. Le point $C(7; -5; 0)$ appartient-il \u00e0 d ?
4. Le point $E(-5; 13; 1)$ appartient-il \u00e0 d ?

□ **A17** Dans l'espace muni d'un repère on note \mathcal{D} la droite passant par $E(1; 4; 0)$ et de vecteur directeur $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix}$: donner une représentation

paramétrique de \mathcal{D} . Le point $F(11; 19; -5)$ appartient-il à \mathcal{D} ?

On sait que le point $G \in \mathcal{D}$ et $x_G = 9$: calculer y_G et z_G .

□ **M** Pour déterminer si $\vec{u} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} a' \\ b' \\ c' \end{pmatrix}$ non nuls sont ou non colinéaires,

on pose le système $\begin{cases} k \times a = a' \\ k \times b = b' \\ k \times c = c' \end{cases}$ où k est l'inconnue et on regarde si l'on

obtient ou non une contradiction sur la valeur de k .

□ **A18** Dans l'espace muni d'un repère on considère les deux vecteurs

$\vec{u} \begin{pmatrix} \sqrt{2} \\ -\sqrt{6} \\ 5\sqrt{2} \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} 2 \\ -2\sqrt{3} \\ 10 \end{pmatrix}$: montrer qu'il sont colinéaires.

□ **A19** Dans l'espace muni d'un repère déterminer si les vecteurs suivants

sont ou non colinéaires : $\vec{u} \begin{pmatrix} 5 \\ -7 \\ 3 \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} -10 \\ 14 \\ 12 \end{pmatrix}$.

□ **A20** Dans l'espace muni d'un repère on considère $A(1; 2; 4)$, $B(4; 0; 3)$ et $C(7; -2; 2)$: les points A , B et C sont-ils alignés ?

□ **M** Deux droites de l'espace sont parallèles lorsqu'un vecteur directeur de l'une et un vecteur directeur de l'autre (au choix) sont colinéaires.

□ **A21** Dans l'espace muni d'un repère on considère :

$$\mathcal{D} : \begin{cases} x = 1 + 2t \\ y = 7 + t \\ z = 5 + 3t \end{cases}, t \in \mathbb{R} \text{ et } \Delta : \begin{cases} x = 4 + k \\ y = 6 + 3k \\ z = 6 + 5k \end{cases}, k \in \mathbb{R}.$$

Montrer que \mathcal{D} et Δ sont sécantes. indication = (5, 9, 11)

□ **A22** Dans l'espace muni d'un repère on considère :

$$\mathcal{D} : \begin{cases} x = 5 + t \\ y = 3 + 2t \\ z = 1 - t \end{cases}, t \in \mathbb{R} \text{ et } \Delta : \begin{cases} x = 6 - 2k \\ y = 5 - 4k \\ z = 2k \end{cases}, k \in \mathbb{R}.$$

1. Montrer que $\mathcal{D} \parallel \Delta$.

2. Soit $A(5; 3; 1)$: montrer que A appartient à \mathcal{D} et appartient à Δ .

3. Dédire des questions précédentes la position relative de \mathcal{D} et Δ .

□ **D** Trois vecteurs forment **une base de l'espace** lorsque ces trois vecteurs sont **non coplanaires**.

□ **A23** Dans une base de l'espace on donne :

$$\vec{u} \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 2 \end{pmatrix}, \vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 5 \\ 2 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{w} \begin{pmatrix} 4 \\ -4 \\ 8 \end{pmatrix}$$

Montrer que les vecteurs \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} ne forment pas une base de l'espace.

□ **A24** Dans une base de l'espace on donne :

$$\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ -5 \end{pmatrix}, \vec{v} \begin{pmatrix} 5 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{w} \begin{pmatrix} 7 \\ 5 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Montrer que les vecteurs \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} forment une base de l'espace.

□ **A25** Dans l'espace muni d'un repère $(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ on donne :

$$\vec{u} \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{v} \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{w} \begin{pmatrix} 5 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}.$$

Montrer que \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} forment une base de l'espace.

Déterminer les coordonnées de $\vec{t} \begin{pmatrix} 6 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix}$ dans la base $\mathcal{B} = (\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$.

indication : $\vec{t} = x\vec{u} + y\vec{v} + z\vec{w}$, $\vec{t} = \vec{u} - \vec{v} + \vec{w}$

□ **A26** Dans l'espace muni d'un repère on considère $A(1; 5; 6)$, $B(2; 6; 9)$, $C(5; 3; 12)$ et $D(3; 2; 7)$.

• montrer que \vec{AB} et \vec{AC} ne sont pas colinéaires

• montrer que les points A, B, C et D sont coplanaires.

indication : $2x + y - z = 1$

□ **A27 [Livre* p.70 .106]**

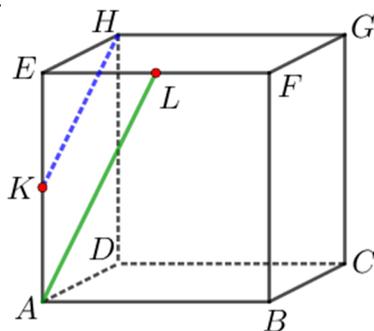
Dans l'espace muni d'un repère on considère $A(1; 2; 3)$, $B(2; 0; 1)$ et $C(2; -1; 3)$.

1. Démontrer que \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AC} ne sont pas colinéaires.
2. Déterminer $z \in \mathbb{R}$ sachant que $D(1; -3; z)$ appartient au plan (ABC) .

□ **A28** $ABCDEFGH$ est un cube, K est le milieu de $[AE]$ et L est le milieu de $[EF]$.

On se place dans le repère $(A; \overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AD}, \overrightarrow{AE})$.

1. Donner en justifiant les coordonnées de K et H , en déduire les coordonnées de \overrightarrow{KH} .
2. Donner sans justification les coordonnées de L , en déduire les coordonnées de \overrightarrow{AL} .
3. Les droites (KH) et (AL) sont-elles parallèles ?



□ **A29**

Soit $ABCDEFGH$ un cube, K et L tels que :

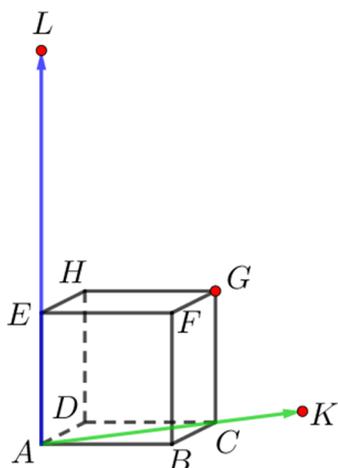
$$\overrightarrow{AK} = \frac{3}{2}\overrightarrow{AC} \text{ et } \overrightarrow{AL} = 3\overrightarrow{AE}$$

1. Exprimer \overrightarrow{AG} en fonction de \overrightarrow{AC} et \overrightarrow{AE} , en déduire que :

$$\overrightarrow{KG} = -\frac{1}{2}\overrightarrow{AC} + \overrightarrow{AE}$$

2. Exprimer \overrightarrow{KL} en fonction de \overrightarrow{AC} et \overrightarrow{AE} .

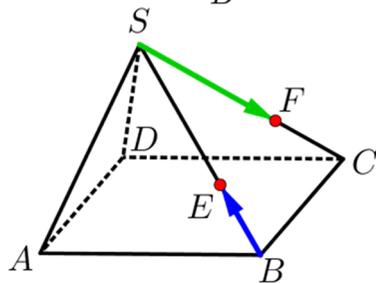
3. Montrer que K , G et L sont alignés.



□ **A30 [Livre* p.67 .65] droites parallèles**

$SABCD$ est une pyramide dont la base $ABCD$ est un parallélogramme, E et F sont définis par :

$$\overrightarrow{BE} = \frac{1}{3}\overrightarrow{BS} \text{ et } \overrightarrow{SF} = \frac{2}{3}\overrightarrow{SC}.$$



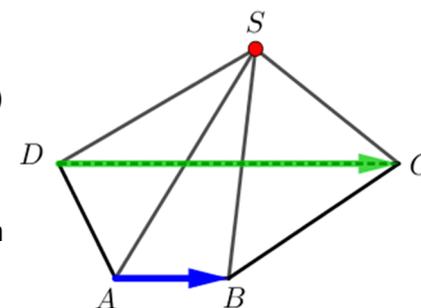
Démontrer que (AF) et (DE) sont sécantes.

□ **P** **Théorème du toit ...**

□ **A31 théorème du toit**

Soit $SABCD$ une pyramide de sommet S telle que $\overrightarrow{CD} = -3\overrightarrow{AB}$. (représentation en perspective cavalière)

1. Montrer que les plans (SAB) et (SCD) sont sécants. On note Δ leur droite d'intersection.
2. Justifier que Δ est parallèle à (AB) et à (CD) puis représenter Δ sur la figure.



□ **A32** $ABCD$ est un tétraèdre, I, J, K et L sont les milieux de $[AB]$, $[AC]$, $[AD]$ et $[CD]$: les vecteurs \overrightarrow{IJ} , \overrightarrow{KL} et \overrightarrow{AB} sont-ils coplanaires ?

